(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平11-186249

(43)公開日 平成11年(1999)7月9日

E

(51) Int.Cl.4		識別記号	ΡI	
H01L	21/31		H01L	21/31
C 2 3 C	16/52		C 2 3 C	16/52
H01L	21/205		H01L	21/205

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 8 頁)

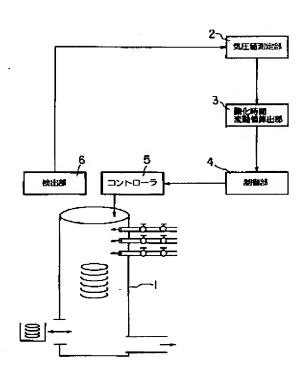
(21)出願番号	特職平9-355428	(71) 出願人	000003078		
(21)四顧會可	特膜子3-30426	(11)四級人			
			株式会社東芝		
(22)出顧日	平成9年(1997)12月24日	神奈川県川崎市幸区堀川町72番地			
		(72)発明者	西之原 一美		
			神奈川県横浜市磯子区新杉田町8番地		
			式会社東芝横浜事業所内		
		(74)代理人	弁理士 鈴江 武彦 (外6名)		
		ļ			

(54) [発明の名称] 半導体プロセス制御装置及び制御方法

(57)【要約】

【課題】デバイス構造変動原因を試作を行う前に検知 し、安定した半導体プロセスを実現する。

【解決手段】酸化炉1の設置されたCR内の気圧値を測定する気圧値測定部2と、気圧値測定部2で測定された気圧値の変動によるデバイス構造変動を抑制する酸化時間変動値をプロセス条件に応じて与える熱処理時間変動値算出部3と、酸化炉1における熱処理において、酸化炉1内の昇温時間を経た後の熱処理時間に、前記算出された熱処理時間変動値を付加して半導体製造プロセスを制御する制御部4から構成される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 常圧雰囲気での熱処理により半導体装置を製造する半導体製造装置内又は該装置の設置環境の気圧値を測定する手段と、

1

前記測定された気圧値の変動によるデバイス構造変動を 抑制するための熱処理時間変動値を算出する手段と、 前記半導体製造装置に予め設定された熱処理時間に、前 記算出された熱処理時間変動値を初期温度から所定の熱 処理温度まで前記半導体製造装置内を昇温させる時間の 経過後に付加して熱処理時間を補正する手段とを具備し てなることを特徴とする半導体プロセス制御装置。

【請求項2】 前記半導体製造装置は酸化炉であり、前記熱処理は熱酸化であり、T分の酸化時間の熱酸化を行う場合、測定された気圧値が予め設定された気圧値の平均値のx%であるとき、熱処理時間変動値 Δ Tを Δ T=T $\{1-(x/100)^2\}/(x/100)^2$ に基づいて与えることを特徴とする請求項1記載の半導体プロセス制御装置。

【請求項3】 前記半導体製造装置は常圧CVD装置であり、前記熱処理は常圧CVD処理であり、T分の常圧CVDを行う場合、測定された気圧値が予め設定された気圧値のx%であるとき、熱処理時間変動値 ΔTを ΔT=T {1-(x/100)}/(x/100) に基づいて与えることを特徴とする請求項1記載の半導体プロセス制御装置。

【請求項4】 常圧雰囲気で熱処理する機能を備えた半導体製造装置を用いて半導体装置を製造するに際し、前記半導体製造装置内又は該装置の設置環境の気圧値を測定し、測定した気圧値に応じて該半導体製造装置に予め設定された熱処理時間に、熱処理時間の変動値を初期温度から所定の熱処理温度まで前記半導体製造装置内を昇温させる時間の経過後に付加して補正することを特徴とする半導体プロセス制御方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、半導体プロセス制御装置及び制御方法に係わり、特に半導体プロセスにおいて安定した半導体デバイス構造を実現するものに関する。

[0002]

【従来の技術】近年、半導体集積回路の高集積化が進む に従って、微細半導体デバイスを構成する酸化膜厚やC VD膜厚等の微小なばらつきが回路の不正な動作を生じ させ、製品の歩留りを低下させている。

【0003】従来の半導体製造装置は、環境の気圧の影響を受けることにより熱酸化膜又は常圧CVD膜の膜厚のばらつきを生じ、半導体デバイス構造の変動による半導体回路特性の不安定性を招いていた。以下、熱酸化炉の場合を例として従来技術とその問題点を説明する。

【0004】熱酸化膜の厚さは、酸化雰囲気中の酸化ガ 50 に、各地域において異なるプロセス制御パラメータ補正

ス圧、酸化温度、酸化時間等によって制御されるが、酸化ガス圧は熱酸化炉の置かれた環境の気圧の影響を受ける。即ち、環境の気圧が高い場合には酸化ガス圧も高くなり、酸化剤の密度が高くなるため酸化速度が早くなる。また、逆に環境の気圧が低い場合には酸化ガス圧は低くなり、酸化速度が遅くなる。このため、熱酸化炉において酸化時の工程制御パラメータを一定に保持して酸化を行っても、環境の気圧の変動に起因した酸化速度の変動が起こり、酸化膜厚のばらつきが生じていた。

【0005】図6は従来の膜厚制御の工程を説明する図である。膜厚ばらつきを抑制するためには、所定の時間間隔をおいて行われる品質チェック(以下QCと称する)において、まず酸化を行い(61)モニタ用ウェハを作製する。この酸化後にモニター用ウェハ上の酸化膜厚を測定する(62)。そして、この測定した膜厚に基づき、その膜厚変動値を抑制するようにその後の工程レシピ(工程条件表)を補正し、プロセスパラメータ補正値を算出する(63)。補正された工程レシピは酸化炉のプロセス制御を行う酸化炉制御部に入力され、膜厚のばらつきを抑制するようなプロセス条件の下で再度酸化が行われる(61)。

【0006】しかし、上記従来の膜厚制御では、一旦酸化処理を行った後にその構造変動を観測して補正するため、実際にプロセス変動が生じた後の補正となり、QC管理の時間間隔に応じて十分に安定したデバイス構造を得ることができなかった。一方、近年半導体デバイスの微細化の進行により、デバイス構造の微小な変動がデバイス特性に与える影響は増大しつつある。

【0007】一方、近年、Si基板上へエピタキシャル 30 成長させたSi層の活用が拡大している。微細Siデバイスの場合、エピタキシャル層の膜厚の制御は構造制御上重要である。エピタキシャル工程などのCVD工程においてはSi化合物等の危険なガスを用いるため、CVD装置は非開放系として設計される。しかし、常圧CVDの場合には、開放系の場合のように環境の気圧と直接に接してはいないが、排気側は排ガス無害化装置を介して外界と間接的に接している。このため、常圧CVDでは環境の気圧が変化すると、この変化の影響を受けてチャンバー内の気圧が変化し、他の条件が同じであっても 堆積膜厚変動を生じる。従って、熱酸化膜形成の場合と同様の問題が生じる。

【0008】他方、半導体集積回路の開発拠点と、開発された集積回路の生産拠点とは、異なる気象条件の地域に位置することが多く、また近年では、日本国外の各地に生産拠点が位置することも多い。従って、開発拠点において定められた成膜制御条件と同じ条件で膜生成を行っても、環境の気圧値が異なるために、酸化膜形成または常圧CVD膜形成による膜厚値が地域によって不均一となっていた。このため、同じデバイス構造を得るために、各地域において異なるプロセス制御パラメータ補正

が必要となり、各生産拠点における安定した量産立上げ を妨げている。

【0009】上記のように大気圧が膜厚ばらつきに影響 を与えていることを鑑みると、さらなるプロセスの向上 のためには、QCデータによるよりもさらに原因に近い ところで膜厚管理をする必要が生じる。

[0010]

【発明が解決しようとする課題】上述したように従来の 半導体プロセス制御では、膜厚ばらつきを抑制するため に、所定の時間間隔をおいて行われるQC管理において 10 製造処理後に構造変動を知って補正するため、実際にプ ロセス変動が生じた後の補正となり、OC管理の時間間 隔に応じて十分に安定したデバイス構造を得ることがで きなかった。一方、近年半導体デバイスの微細化の進行 により、デバイス構造の微小な変動がデバイス特性に与 える影響は増大しつつある。

【0011】他方、半導体集積回路開発拠点と生産拠点 とは、異なる気象条件の地域に位置することが多い。こ のため、開発拠点において定められた成膜制御条件と同 じ条件で膜生成を行っても、環境の気圧値が異なるため 20 に、酸化膜又は常圧CVD膜形成による膜厚値が地域に よって不均一となる。

【0012】このように、大気圧が膜厚ばらつきに影響 を与えていることを鑑みると、QCデータによるよりも さらに原因に近いところで膜厚管理をする必要が生じ る。本発明は上記課題を解決するためになされたもの で、その目的とするところは、デバイス構造変動原因を プロセス処理を行う前に検知し、安定した半導体プロセ スを実現する半導体プロセス制御装置及び制御方法を提 供することにある。

[0013]

【課題を解決するための手段】本発明の請求項1に係る 半導体プロセス制御装置は、常圧雰囲気での熱処理によ り半導体装置を製造する半導体製造装置内又は該装置の 設置環境の気圧値を測定する手段と、前記測定された気 圧値の変動によるデバイス構造変動を抑制するための熱 処理時間変動値を算出する手段と、前記半導体製造装置 に予め設定された熱処理時間に、前記算出された熱処理 時間変動値を初期温度から所定の熱処理温度まで前記半 導体製造装置内を昇温させる時間の経過後に付加して熱 処理時間を補正する手段とを具備してなることを特徴と する。

【0014】また、本発明の請求項2に係る半導体プロ セス制御装置は、前記半導体製造装置は酸化炉であり、 前記熱処理は熱酸化であり、T分の酸化時間の熱酸化を 行う場合、測定された気圧値が予め設定された気圧値の x%であるとき、熱処理時間変動値 △Tを気圧値の変動 が熱酸化膜の厚さに与える変動を補正する大きさとして 与える。例えば Δ T = T {1 - (x / 100) ¹ } / $(x/100)^2$ … (a) で与えることを特徴とする。

(a) は熱酸化膜中を酸化剤が拡散することに起因して 供給律速に従って膜生成が行われる理想的場合について 求められた式である。熱酸化条件が理想的供給律速から はずれて(a)が成り立たない場合には、それぞれの熱 酸化条件に対応して求められる A Tを与える。

【0015】本発明の望ましい形態は、以下に示す通り である。

(1) 熱処理時間変動値を、酸化炉内が初期温度から所 定の酸化温度まで昇温し、酸化温度で安定化した直後に 付加する。

【0016】また、本発明の請求項3に係る半導体プロ セス制御装置は、前記半導体製造装置は常圧CVD装置 であり、前記熱処理は常圧CVD処理であり、T分の常 圧CVDを行う場合、測定された気圧値が予め設定され た気圧値のx%であるとき、熱処理時間変動値ΔTを気 圧値の変動がCVD膜の厚さに与える変動を補正する大 きさとして与える。例えば $\Delta T = T \{1 - (x/10)\}$ 0) } / (x/100) ··· (b) で与えることを特徴と する。

【0017】(b)は希釈CVDにおいて、堆積膜表面 における反応ガス濃度に比例して供給律速に従って膜生 成が行われる理想的場合について求められた式である。 CVD条件が理想的供給律速からはずれて(b)が成り 立たない場合には、それぞれのCVD条件に対応して求 められる∆Tを与える。

【0018】本発明の望ましい形態は、以下に示す通り である。

(1) 熱処理時間変動値を、酸化炉内が初期温度から所 定の成膜温度まで昇温し、成膜温度で安定化した直後に 30 付加する。

【0019】また、本発明の請求項4に係る半導体プロ セス制御方法は、常圧雰囲気で熱処理する機能を備えた 半導体製造装置を用いて半導体装置を製造するに際し、 前記半導体製造装置内の気圧値を測定し、測定した気圧 値に応じて該半導体製造装置に予め設定された熱処理時 間に、熱処理時間の変動値を初期温度から所定の熱処理 温度まで前記半導体製造装置内を昇温させる時間の経過 後に付加して補正することを特徴とする。

【0020】(作用)以下、本発明の作用を図5を用い て説明する。半導体製造装置内において熱処理を行う と、製造装置内又は製造装置の設置環境の気圧値は環境 の気圧値の影響を受ける。気圧値測定部51は、この環 境の気圧値の影響を受けた製造装置内又はその設置環境 の気圧値を測定し、測定値を熱処理時間変動値算出部5 2に出力する。熱処理時間変動値算出部52は、この入 力された製造装置内又はその設置環境の気圧値に基づい てデバイス構造の変動を抑制する熱処理時間変動値を算 出して制御部53に出力する。制御部53は、半導体製 造装置の熱処理で、装置内の昇温時間を経た後の熱処理 時間に熱処理時間変動値を付加して半導体プロセスを制

御する。

【0021】個々の半導体製造装置の気圧値自体を変更する制御は、複雑であり不安定さを伴う。何らかの気圧制御を伴うガス系を用いてウェハ周辺の気圧を制御する場合、プロセス上の副生成物質が配管中に堆積し、この影響により制御を正確に行うことが困難だからである。

【0022】そこで、安定した微細な制御が可能な熱処理時間をデバイス構造ばらつきを低減するための補正プロセス制御パラメータとして用いる。補正した時間を付加した熱処理時間により熱処理を行うことにより、気圧 10値の影響を受けた膜厚変動を試作を作成することなく抑制することができる。また、時間の設定値の制御ばらつきは極めて小さく、圧力や温度を補正する場合と比較して高精度の補正が可能となる。また、この補正時間を所定の熱処理温度まで昇温した時間後に付加することにより、安定したプロセス時間制御が可能となる。

[0023]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照しながら本発明 の実施形態を説明する。

(第1実施形態)図1は、本発明の第1実施形態に係る 半導体プロセス制御装置の全体構成を示す図である。図 1に示すように、この半導体プロセス制御装置は開放系**

 $\Delta T = T \{ (1 - (x/100)^2) \}$

式(1)は熱酸化膜中を酸化剤が拡散することに起因して供給律速に従って膜生成が行われる理想的場合について求められる式である。従って、例えばドライ酸化の初期酸化の場合等の供給律則によらない部分を含む場合等、熱酸化条件が理想的供給律速からはずれて式(1)が成り立たない場合には、式(1)に限定されることなく、それぞれの熱酸化条件に対応した変動値 Δ T が与えられる。

【0027】制御部4は酸化時間変動値算出部3によって与えられた酸化時間変動値を制御部4に予め設定された酸化時間に付加してコントローラ5を制御するものであり、この制御により、酸化炉1において酸化膜厚変動を抑制するよう変動させた酸化時間で製造処理がなされる。

【0028】次に、熱酸化を行う場合の炉内の温度変化の時間制御の一例を図2に示す。図2(a)は酸化時間変動値を加えない時間制御の場合を、図2(b)は酸化 40時間変動値を加えた時間制御の場合を示し、横軸は時間、縦軸は炉内温度である。21はウェハ挿入し、初期温度において炉内を安定させるための保持時間、22は初期温度から所定の酸化温度までウェハの温度を昇温させるための時間、23は所定の酸化温度において酸化剤がウェハに供給される時間、24は必要に応じて不活性アニール等その他の処理を加える場合の時間、25は常温周辺まで降温するための時間である。

【0029】本実施形態で用いたばらつき低減のための 制御では、図2(b)に示すように酸化時間変動値算出 50

*として設計された酸化炉1をコントローラ5により制御するものであり、気圧値測定部2と、酸化時間変動値算出部3と、制御部4から構成され、これらはクリーンルーム(以下、CRと称する)内に設置される。

【0024】気圧値測定部2は環境の気圧値を測定する部分であり、CR管理機構においてCR内の気圧値を測定する部分で代行される。酸化炉1はCR内にあり、CR内の気圧は外界との差圧で管理されているためCR内の気圧は大気圧の影響を受けている。従って、気圧値測定部2はCR内検出部6の気圧値を測定することで、環境気圧値の影響を受けたデバイス構造変動の原因を検知する。

【0025】酸化時間変動値算出部3は、気圧値測定部2の測定値であるCR内の気圧に基づいて酸化時間変動値を算出する部分であり、気圧値の変動による酸化膜厚変動を抑制するような補正値を酸化条件に応じて与える。例えばT分の酸化時間の熱酸化を行う場合、気圧値測定部2で測定された気圧値が予め設定された気圧値のx%であった時、酸化時間変動値 ΔTを次の式(1)で与える。

[0026]

) $\} / (x/100)^2 \cdots (1)$

部3による式(1)により算出された酸化時間変動値 ∆ Tを所定の23の時間への補正として与え、酸化時間を 26とする。

【0030】上記実施形態に係る半導体プロセス制御装置の動作を説明する。酸化炉1内において熱酸化を行うと、酸化炉1の設置されたCR内の気圧は環境の気圧値の影響を受ける。酸化炉1はCR内にありCR内の気圧は管理されているが、外界との差圧で管理されているため、CR内の気圧は環境の気圧値の影響を受ける。また、酸化炉1内の気圧はCR内の気圧だけでなく排気側の減圧値の影響を受けるが、排気側の減圧値はごく弱く、排気圧の変動の影響は環境の気圧値の変動、すなわち大気圧の変動に比較して極めて小さい。このため酸化レートは大気圧の影響を受けて変動する。従って、気圧値測定部2は酸化膜厚変動の原因であるこの環境の気圧値の影響を受けたCR内の気圧を測定し、測定値を酸化時間変動値算出部3に出力する。

【0031】酸化時間変動値算出部3は、この入力されたCR内の気圧値に基づいてデバイス構造の変動を抑制する酸化時間変動値を式(1)により算出し、制御部4に出力する。これにより、気圧変動の値によって生じる膜厚変動を抑制する酸化時間変動値を、プロセス処理を経ることなく予測することができる。

【0032】制御部4は、酸化炉1での熱酸化において、炉内の昇温時間を経た後の酸化時間に、酸化時間変動値を付加して製造処理を行うべくコントローラ5を制御する。コントローラ5は、制御部4から入力された信

号に基づき、時間の遅れなく構造ばらつきを抑制した製 造処理工程を酸化炉1において行う。

【0033】図2(a)に示すように、酸化温度以下の 温度で入炉されたウェハは、昇温のステップ22や一定 の温度安定化時間を経て酸化雰囲気にガスが切り替えら れ酸化される(23)。その後場合によってアニール工 程24を経て、降温ステップ25や出炉が行われ、酸化 工程が完了する。このように、入出炉中に形成される自 然酸化膜の形成を回避すべく、21,22,25のステ ップに示すように入出炉温度を下げる。

【0034】酸化時間変動値によって補正された酸化時 間によるプロセス制御のうち、酸化膜が主に安定に形成 される過程に対応するプロセス時間成分を補正する(2 6)。昇温及び降温中にも酸化剤を供給する場合、昇降 温中の装置内の状態は安定ではなく制御は不安定であ る。従って、所定の膜厚を得るための時間制御は、図2 (b) に示すように主に酸化膜が形成される過程である 23に対応する時間 T に酸化時間変動値 Δ T を付加する ことにより行われ、補正後の酸化時間はT+ATとな る。この23に示す過程を制御の対象とすることによ り、気圧ばらつきによる膜厚変動を抑制する安定したプ ロセス時間制御が得られる。

【0035】また、前述したように熱酸化膜の厚さは、 酸化雰囲気中の酸化ガス圧、酸化温度、酸化時間等によ って制御することができるが、酸化温度の不均一性は各 装置の形態等毎に異なるもので、個々の条件に左右され るものである。従って、酸化温度のばらつきを低減する ために装置内温度分布およびウェハ間・ウェハ内温度分 布の均一性を高めることは困難である。

【0036】これに対して、ガス圧ばらつきは常圧装置 の場合大気圧により左右されるものである。ここで、大 気圧は個々の装置に依存せず、同じ環境内に設置された 各装置に共通の要素であり、各装置における内気圧変動 の共通性が高い。従って、本実施形態に示すように気圧 値を検出してデバイス構造の変動値を打ち消すよう制御 することにより、効率的に製品ばらつきを取り除くこと ができる。

【0037】図3は、気圧の微小な変動が酸化膜厚に与 える影響をプロセスパラメータである酸化温度、酸化ガ ス圧、酸化時間を変動させてシミュレーション比較した 図である。950℃、dry O₂雰囲気中で酸化膜を 形成し、FTP (Fast Thermal process) で昇温率10 0℃/分、酸化時間9.5分である。下記のパラメータ ばらつきを与えて感度解析シミュレーションを行ったも のであり、縦軸は膜厚を示す。

【0038】酸化温度3σ=1℃、 O₂ ガス圧3σ= 20mb、 酸化時間3σ=1秒

図3において、31は予め設定されたプロセスパラメー タで形成された基準の酸化膜厚、32は酸化温度ばらつ

えた場合の酸化膜厚、34は酸化時間ばらつきを与えた 場合の酸化膜厚を示す。温度ばらつきとともにガス圧ば らつきに対する膜厚の感度が高く、3 σで±0.2 n m 程度のばらつきがガス圧ばらつきから生じることが分か る。この変動値はSi MOSFETの場合、±50m V程度のしきい電圧変動を生じ、デバイス製造における 歩留り低下の原因となる。これに対して、酸化時間ばら つきを与えた場合の膜厚のばらつきは小さいため、酸化 時間をプロセス制御の補正パラメータとして用いること 10 で、高精度の補正が可能となる。

【0039】このように、気圧値測定部2によりモニタ される気圧ばらつきを検知した時点でプロセスパラメー タを変更するため、膜厚ばらつきを抑制するプロセス制 御を時間遅れなく行うことができ、生産時の歩留まりが 向上する。また、従来のプロセス制御のようにモニター ウェハを用いた微少な補正を行う作業の負荷を軽減させ ることができる。

【0040】また、酸化時間変動値によって補正された 酸化時間によるプロセス制御のうち、酸化膜が主に安定 20 に形成される過程に対応するプロセス時間成分を補正す ることにより、酸化膜厚ばらつきの生じない酸化工程を 実現することができる。

【0041】さらに、時間制御のばらつきは小さいため 酸化膜厚に与える影響は温度ばらつきやガス圧ばらつき に比較して少なく、酸化時間を補正パラメータとして用 いることで、安定した微細なプロセス制御が可能であ る。

(第2実施形態) 図4は、本発明の第2実施形態に係る 半導体プロセス制御装置の全体構成を示す図である。図 4に示すように、この半導体プロセス制御装置は非開放 系として設計された常圧エピタキシャル成長CVD装置 41をコントローラ45により制御するものであり、気 圧値測定部42, 堆積時間変動値算出部43, 制御部4 4から構成される。この常圧エピタキシャル成長CVD 装置41は非開放系であり、外界と装置41内は直接に は接していないが、CVDの際に導入されたガスの排気 用に設けられた排ガス無害化装置46を介して外界と間 接的に接している。

【0042】気圧値測定部42は、デバイス構造変動の 原因である環境の気圧の影響を受けたCVD装置41の 設置環境、すなわちCVDチャンバー内の気圧値を測定 する部分である。

【0043】堆積時間変動値算出部43は、気圧値測定 部42で得られた気圧値の変動による堆積膜厚変動を抑 制するような堆積時間変動値を工程条件に応じて与える 部分である。例えば希釈ガスとして80%のN2を用 い、塩化シラン系のガスを用いて常圧エピタキシャル成 長を行う場合、T分のエピタキシャル成長を行う時、気 圧値測定部42で測定された気圧値が予め設定された気 きを与えた場合の酸化膜厚、33はガス厚ばらつきを与 50 圧値のx%であった時、堆積時間変動値を次の式(2)

で与える。

* * [0044]

 $\Delta T = T \{1 - (x/100)\} / (x/100) \cdots (2)$

式(2)は希釈CVDにおいて、堆積後膜表面における 反応ガス濃度に比例して供給律速に従って膜生成が行わ れる理想的場合について求められた式である。従って、 反応ガスの濃度がより高い場合の反応律速の成膜条件 等、CVD条件が理想的供給律速からはずれて式(2) が成り立たない場合には式(2)に限定されることな く、それぞれのCVD条件に対応して求められるΔTを 与える。

【0045】制御部44は、堆積時間変動値算出部43 によって与えられた堆積時間変動値を制御部44に予め 設定された堆積時間に付加してコントローラ45を制御 するものであり、この制御部44による制御により、常 圧CVD装置41において膜厚変動を抑制するよう変動 させた堆積時間で製造処理がなされる。

【0046】常圧エピタキシャル成長CVD装置41に おける時間制御は、図2の熱酸化膜形成の場合に応じて 説明できる。21はチャンバ内にウェハを挿入後、チャ ンバ内の状態を安定化させるための保持時間に、22は 20 所定の温度まで装置内の温度を高めるための昇温時間、 2.4 は所定の温度で炉内を安定させるための保持時間 に、23は塩化シラン系反応ガスをチャンバ内に導入す る反応時間に、25は常温周辺の温度まで降温する時間 にそれぞれ対応する。

【0047】本実施形態では、反応ガスをチャンバ内に 導入する所定の時間23に対し、堆積時間変動値算出部 43によって与えられた堆積時間変動値を用いて補正を 加え、図2(b)の26に対応する補正後の反応時間を 用いてCVD処理を行う。

【0048】上記実施形態に係る半導体プロセス制御装 置の動作を説明する。常圧エピタキシャル成長CVD装 置41内においてCVDを行うと、CVD装置41は排 ガス無害化装置46を介して外界と間接的に接している ためCVD装置41内の内圧は環境の気圧値の影響を受 ける。気圧値測定部42はCVD膜厚変動の原因である この気圧値の影響を受けた内圧を測定し、測定値を堆積 時間変動値算出部43に出力する。

【0049】堆積時間変動値算出部43は、この入力さ れた気圧値に基づいてデバイス構造の変動を抑制する堆 積時間変動値を式(2)により算出し、制御部44に出 力する。これにより、気圧変動の値によって生じるCV D膜厚変動を抑制する堆積時間変動値を、試作を経るこ となく予測することができる。

【0050】制御部44は、常圧エピタキシャル成長C VD装置41のCVDにおいて、チャンバー内の昇温時 間を経た後の堆積時間に、堆積時間変動値を付加して製 造処理を行うべくコントローラ45を制御する。コント ローラ45は、制御部44から入力された信号に基づい て時間の遅れなく構造ばらつきを抑制した製造処理工程 50 なわち、半導体メモリをまず開発拠点において製造し、

をCVD装置41において行う。

【0051】堆積時間変動値算出部43によって得られ た補正値によって補正された時間によるプロセス制御の うち、CVD膜が主に安定に形成される過程に対応する プロセス時間成分を補正することにより実現し、СVD 膜厚ばらつきの生じないCVD工程を実現することがで

【0052】このように、気圧値測定部42を用いるこ とにより、モニターウェハを用いた従来の間接的な制御 方法に比べて、直接にばらつき原因の値を求めて制御す ることができ、より高精度に膜厚ばらつきを抑制できる ことができる。また、堆積時間変動値算出部43により 原因の変動に連動して即時に堆積時間補正値を得られる ため、時間遅れなく堆積時間補正を行えることができ る。さらに、制御部44により、従来のモニターウェハ を用いたプロセス条件での微少な補正を行う作業の負荷 を軽減させることができる。

【0053】また、一般に高精度な膜厚制御が必要な多 くの場合には減圧CVDが行われるが、本実施形態に係 る半導体プロセス制御装置により、減圧の場合よりも単 純な構成の装置である常圧CVD装置を、高精度な膜厚 制御を必要とする場合にも用いることができる。これに より、膜形成プロセスを行う際に減圧で行う必要がない ため、プロセス時間を短縮でき、安定した構造の集積回 路を減圧の場合よりも安価に製作できる。

【0054】なお、本実施形態においては常圧エピタキ シャル成長CVD装置に適用する場合を示したが、大気 30 圧の影響を受ける常圧CVD装置であれば何でも良い。 また、上記第1,2実施形態ではそれぞれ製造処理時間 変動値を式(1).(2)により与える場合を示した が、成膜過程において反応の性質が変化する場合には、 反応の性質に応じて式(1)と式(2)を選択して製造 処理時間変動値を得ることも可能である。

【0055】また、常圧CVD装置や熱酸化炉に限定さ れず、大気圧の影響を受ける熱処理装置であれば熱処理 時間変動値を与える式を経験等に基づいて与えること で、拡散装置等にも適用可能である。

【0056】また、気圧値の変動によるデバイス構造変 動を抑制する製造処理時間変動値をプロセス条件に依存 して数値テーブルによって与えることも可能である。こ の場合、成膜過程において反応の性質が不明である場合 に、気圧値の変動によるデバイス構造変動を実験的に求 め、実験結果データを保存して用いる場合に、気圧値の 変動による膜厚変動を抑制するプロセス時間補正値を得 ることができる。

(第3実施形態)第3実施形態は、半導体メモリ製造プ ロセスの開発と製造拠点への製造技術移転に関する。す この際に開発された製造プロセスにより製造拠点に技術 移転を行い、製造拠点において同様に製造を場合に関す るものである。以下、半導体メモリを形成するMOSF ETのゲート酸化膜を形成する場合を例に説明する。

【0057】まず、開発拠点において基準となるCR内 気圧値を定め、この気圧値に基づいてMOSFETのゲート酸化膜厚値を定める。ゲート酸化を行う酸化炉に

- (A) 開発拠点のCR内気圧変動値を測定する気圧値測定部と、(B) この変動値によって生じるゲート酸化膜厚値の変動値を算出する酸化時間変動値算出部と、
- (C) (B) で得られた補正値によって補正された酸化時間を用いて酸化を行う酸化工程制御を酸化炉において実現させる制御部とを設置する。なお、これら(A)~(C)は、上記第1実施形態における気圧値測定部2,酸化時間変動値算出部3、制御部4に対応する。

【0058】開発拠点において、(A)~(C)を用いて半導体メモリ製造プロセスの開発を行い、(B)で算出された補正値によって補正された酸化時間を用いてゲート酸化を行った場合に、この補正による他のデバイス構造パラメータの変動の大きさが回路特性に不安定性を与えないようプロセスパラメータ設定を行う。

【0059】このように半導体プロセスの開発が行われた後、製造拠点への製造技術移転を行う際に、製造拠点において(A')製造拠点のCR内気圧値を求める部分を新たに設ける。また、開発拠点において用いたものと同じ(B)及び(C)を用いて、製造技術立上げを行う。この製造技術立ち上げにおいては、従来のように試行錯誤の下で最適な制御パラメータを求める必要がなく、(A')により製造拠点のCR内基準値のみ求まれば、開発拠点と同様に早期に製造の立ち上げを行うことができる。

【0060】これにより、複数の地域の環境の気圧値の差に基づくデバイス構造の差による集積回路特性のばらつきを抑制して、開発拠点において開発された製造プロセスの製造拠点への移転を早期に実現できる。なお、ゲート酸化膜形成プロセスのみならずCVD等の熱処理を行う工程であれば本発明を適用可能である。

* [0061]

【発明の効果】以上説明したように本発明に係る半導体プロセス制御装置及び制御方法によれば、環境の影響を受けた気圧値を測定することでデバイス構造変動原因を試作を行う前に検知し、この検知した気圧変動値に基づいて熱処理時間変動値を半導体製造装置内の昇温時間経過後に付加して熱処理を行うことで、気圧値の影響を受けた膜厚変動を試作を作成することなく抑制することができ、時間遅れのない安定したプロセス時間制御が可能10となる。

【0062】また、高精度で制御可能な熱処理時間を半導体プロセス制御の補正パラメータとして用いるため、パラメータのばらつきに対して感度が低く制御が容易となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1実施形態に係る酸化炉制御装置の 全体構成を示す図。

【図2】同実施形態における炉内温度を示す図。

【図3】プロセスパラメータのばらつきが膜厚に与える 20 影響を示す図。

【図4】本発明の第2実施形態に係る常圧エピタキシャル成長CVD制御装置の全体構成を示す図。

【図5】本発明の骨子を説明する図。

【図6】従来の膜厚制御の工程を説明する図。 【符号の説明】

1…酸化炉

2, 42. 気圧値測定部

3…酸化時間変動値算出部

4, 44…制御部

30 5, 45…コントローラ

31…基準の酸化膜厚さ

32…酸化温度ばらつきによる酸化膜厚さ

33…ガス圧ばらつきによる酸化膜厚さ

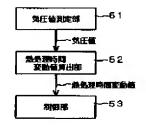
34…酸化時間ばらつきによる酸化膜厚さ

4 1…常圧エピタキシャル成長CVD装置

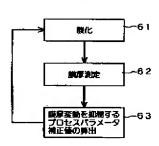
43…堆積時間変動値算出部

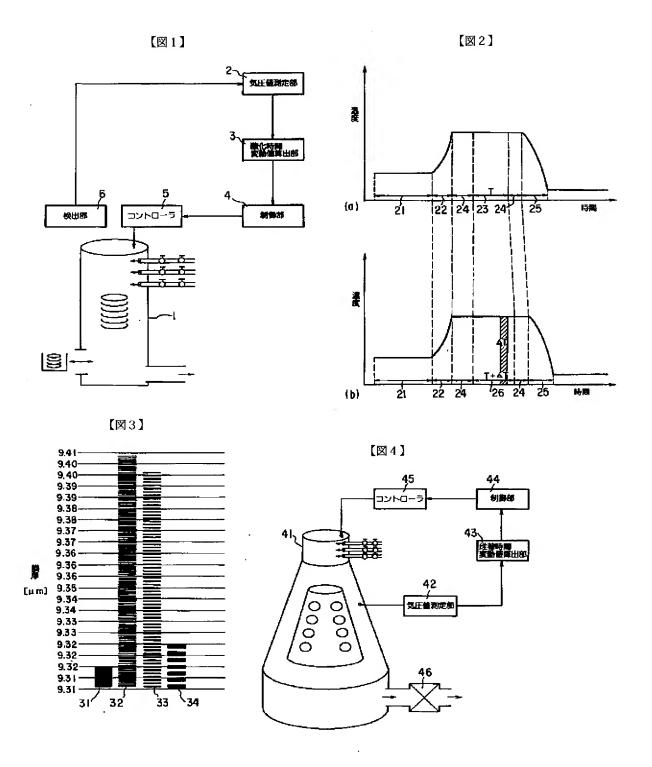
46…排ガス無害化装置

【図5】



【図6】





·

```
【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載
【部門区分】第7部門第2区分
【発行日】平成15年2月28日(2003.2.28)
【公開番号】特開平11-186249
【公開日】平成11年7月9日(1999.7.9)
【年通号数】公開特許公報11-1863
【出願番号】特願平9-355428
【国際特許分類第7版】
  CO7K 14/415 ZNA
  A61K 38/00
            ABF
      39/36
// C12N 15/09
  C12P 21/02
 (C12P 21/02
 C12R 1:19 )
 (C12P 21/02
 C12R 1:125 )
 (C12P 21/02)
 C12R 1:865 )
 (C12P 21/02
  C12R 1:91 )
  H01L 21/31
  C23C 16/52
  H01L 21/205
[FI]
  CO7K 14/415 ZNA
  A61K 39/36
  C12P 21/02
  H01L 21/31
  C23C 16/52
  H01L 21/205
```

【手続補正書】

【提出日】平成14年11月27日(2002.11. 27)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】<u>大気圧の影響を受ける</u>雰囲気での熱処理により半導体装置を製造する半導体製造装置内又は該装置の設置環境の気圧値を測定する手段と、

前記測定された気圧値の変動によるデバイス構造変動を 抑制するための熱処理時間変動値を算出する手段と、 前記半導体製造装置に予め設定された熱処理時間に、前

記算出された熱処理時間変動値を初期温度から所定の熱 処理温度まで前記半導体製造装置内を昇温させる時間の 経過後に付加して熱処理時間を補正する手段と を具備してなることを特徴とする半導体プロセス制御装 置。

【請求項2】前記半導体製造装置は酸化炉であり、前記 熱処理は熱酸化であり、T分の酸化時間の熱酸化を行う 場合、測定された気圧値が予め設定された気圧値の平均 値のx%であるとき、熱処理時間変動値 Δ Tを Δ T=T $\left\{1-\left(x/100\right)^2\right\}/\left(x/100\right)^2$ に基づいて与えることを特徴とする請求項1記載の半導 体プロセス制御装置。

【請求項3】前記半導体製造装置は常圧CVD装置であり、前記熱処理は常圧CVD処理であり、T分の常圧CVDを行う場合、測定された気圧値が予め設定された気圧値のx%であるとき、熱処理時間変動値 ΔT を $\Delta T = T \{1 - (x/100)\}/(x/100)$ に基づいて与えることを特徴とする請求項1記載の半導

体プロセス制御装置。

【請求項4】大気圧の影響を受ける雰囲気で熱処理する機能を備えた半導体製造装置を用いて半導体装置を製造するに際し、

前記半導体製造装置内又は該装置の設置環境の気圧値を 測定し、測定した気圧値に応じて該半導体製造装置に予 め設定された熱処理時間に、熱処理時間の変動値を初期 温度から所定の熱処理温度まで前記半導体製造装置内を 昇温させる時間の経過後に付加して補正することを特徴 とする半導体プロセス制御方法。

【請求項5】<u>大気圧の影響を受ける雰囲気での熱処理に</u>より半導体装置を製造する半導体製造装置と、

<u>該装置内又は該装置の設置環境の気圧値を測定する手段</u> と、

前記測定された気圧値の変動によるデバイス構造変動を抑制するための熱処理時間変動値を算出する手段と、

前記半導体製造装置に予め設定された熱処理時間に、前記算出された熱処理時間変動値を初期温度から所定の熱処理温度まで前記半導体製造装置内を昇温させる時間の経過後に付加して熱処理時間を補正する手段と、

<u>を具備してなることを特徴とする半導体プロセス制御システム。</u>

【請求項6】大気圧の影響を受ける雰囲気での熱酸化により半導体装置を製造する熱酸化炉と、

<u>該熱酸化炉又は該熱酸化炉の設置環境の気圧値を測定す</u> る手段と、

<u>前記測定された気圧値を用いたシミュレーションにより</u> 熱酸化による酸化膜厚を算出する手段と、

気圧値の変動による酸化膜厚変動を抑制するために酸化 時間をプロセス制御の補正パラメータとして用いて熱処 理時間変動値を算出する手段と、

前記熱酸化炉に予め設定された熱処理時間に、前記算出 された熱処理時間変動値を初期温度から所定の熱処理温 度まで前記熱酸化炉内を昇温させる時間の経過後に付加 して熱処理時間を補正する手段と

<u>と具備してなることを特徴とする半導体プロセス制御シ</u>ステム。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0013

【補正方法】変更

【補正内容】

[0013]

【課題を解決するための手段】<u>本発明に係る</u>半導体プロセス制御装置は、<u>大気圧の影響を受ける</u>雰囲気での熱処理により半導体装置を製造する半導体製造装置内又は該装置の設置環境の気圧値を測定する手段と、前記測定された気圧値の変動によるデバイス構造変動を抑制するための熱処理時間変動値を算出する手段と、前記半導体製造装置に予め設定された熱処理時間に、前記算出された

熱処理時間変動値を初期温度から所定の熱処理温度まで 前記半導体製造装置内を昇温させる時間の経過後に付加 して熱処理時間を補正する手段とを具備してなることを 特徴とする。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0014

【補正方法】変更

【補正内容】

【0014】また、別の本発明に係る半導体プロセス制御装置は、前記半導体製造装置は酸化炉であり、前記熱処理は熱酸化であり、T分の酸化時間の熱酸化を行う場合、測定された気圧値が予め設定された気圧値のx%であるとき、熱処理時間変動値 Δ Tを気圧値の変動が熱酸化膜の厚さに与える変動を補正する大きさとして与える。例えば Δ T=T $\{1-(x/100)^2\}/(x/100)^2$ …(a)で与えることを特徴とする。(a)は熱酸化膜中を酸化剤が拡散することに起因して供給律速に従って膜生成が行われる理想的場合について求められた式である。熱酸化条件が理想的供給律速からはずれて(a)が成り立たない場合には、それぞれの熱酸化条件に対応して求められる Δ Tを与える。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0016

【補正方法】変更

【補正内容】

【0016】また、別の本発明に係る半導体プロセス制御装置は、前記半導体製造装置は常圧CVD装置であり、前記熱処理は常圧CVD処理であり、T分の常圧CVDを行う場合、測定された気圧値が予め設定された気圧値のx%であるとき、熱処理時間変動値 Δ Tを気圧値の変動がCVD膜の厚さに与える変動を補正する大きさとして与える。例えば Δ T=T $\{1-(x/100)\}/(x/100)$ …(b)で与えることを特徴とする。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0019

【補正方法】変更

【補正内容】

【0019】また、<u>別の本発明に係る</u>半導体プロセス制御方法は、<u>大気圧の影響を受ける雰囲気</u>で熱処理する機能を備えた半導体製造装置を用いて半導体装置を製造するに際し、前記半導体製造装置内の気圧値を測定し、測定した気圧値に応じて該半導体製造装置に予め設定された熱処理時間に、熱処理時間の変動値を初期温度から所定の熱処理温度まで前記半導体製造装置内を昇温させる時間の経過後に付加して補正することを特徴とする。

【手続補正6】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0038 【補正方法】変更 【補正内容】

【0038】酸化温度3 σ =1°C、 O_2 ガス圧3 σ =20mb、酸化時間3 σ =1 か図3において、31は予め設定されたプロセスパラメータで形成された基準の酸化膜厚、32は酸化温度ばらつきを与えた場合の酸化膜厚、34は酸化時間ばらつきを与えた場合の酸化膜厚、34は酸化時間ばらつきを与えた場合の酸化膜厚を示す。温度ばらつきとともにガス圧ばらつきに対する膜厚の感度が高く、3 σ 0°±0.2 nm程度のばらつきがガス圧ばらつきから生じることが分かる。この変動値はSiMOSFETの場合、±50mV程度のしきいずて変動を生じ、デバイス製造における歩留り低下の原因となる。これに対して、酸化時間ばらつきを与えた場合の膜厚のばらつきは小さいため、酸化時間をプロセス制御の補正パラメータとして用いることで、高精度の補正が可能となる。

【手続補正7】 【補正対象書類名】図面 【補正対象項目名】図3 【補正方法】変更 【補正内容】

